

## Thema für eine Abschlussarbeit

Fachgruppe Computational Methods in Systems and Control Theory

Thema:

### Studien zur Niedrig-Rang ADI für großskalige Steingleichungen

#### Vorkenntnisse

Numerik, Numerische Lineare Algebra  
(empfohlen)

Mathematische System- und Regelungstheorie, Matrixgleichungen  
(wünschenswert)

#### Tätigkeitsbeschreibung

Wir betrachten großskalige verallgemeinerte Steingleichungen (oder zeit-diskrete Lyapunovgleichungen)

$$EXE^T = AXA^T + BB^T \quad (1)$$

mit  $E, A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ ,  $B \in \mathbb{R}^{n \times m}$  und  $X = X^T \in \mathbb{R}^{n \times n}$ . Die eindeutige Lösung existiert wenn  $|\lambda| < 1$  für alle  $\lambda \in \Lambda(A, E)$ . Steingleichungen spielen eine wichtige Rolle in der mathematischen Regelungstheorie zeit-diskreter dynamischer Systeme. Für große, dünnbesetzte Matrizen  $A, E$  und  $m \ll n$  zeigt sich dass die Singulärwerte von  $X$  häufig sehr schnell gegen Null fallen, s.d.  $X$  einen sehr niedrigen numerischen Rang hat. Dies motiviert die Approximation von  $X$  durch Niedrig-Rang-Faktoren  $Z \in \mathbb{R}^{n \times r}$ ,  $r \ll n$ , s.d.  $X \approx ZZ^T$ . Die Niedrig-Rang ADI Iteration in Algorithmus 1 [BenK13] stellt dafür ein geeignetes Verfahren dar und soll in dieser Arbeit näher untersucht werden.

---

**Algorithm 1:** Niedrig-Rang ADI für Steingleichungen (1) [BenK13]

---

**Input** :  $A, E, B$  wie in (1), Shift Parameter  $\{\alpha_1, \dots, \alpha_{k_{\max}}\}$  mit  $0 < |\alpha_k| < 1$ , Toleranz  $0 < \tau \ll 1$ .

**Output:**  $Z_{k_{\max}} \in \mathbb{C}^{n \times r_{k_{\max}}}$  such that  $Z_{k_{\max}} Z_{k_{\max}}^H \approx X$ .

- 1  $W_0 = B, \theta_0 = 1, k = 1$ .
  - 2 **while**  $|\theta_{k-1}|^2 \|W_{k-1}\|^2 \geq \tau \|B\|^2$  **do**
  - 3     Löse  $(A - \frac{\alpha_k}{|\alpha_k|^2} E) V_k = W_{k-1}$  für  $V_k$ .
  - 4      $W_k = W_{k-1} + \frac{1 - \alpha_k^2}{\alpha_k} E V_k, \theta_k = \frac{\theta_{k-1}}{\alpha_k^2}$ .
  - 5      $Z_k = [Z_{k-1}, \sqrt{(1 - |\alpha_k|^2) \theta_k} V_k], k = k + 1$ .
- 

Patrick Kürschner

Computational Methods in  
Systems and Control Theory

Telefon: +49 391 6110 424  
Fax: +49 391 6110 453

E-Mail:  
kuerschner@mpi-magdeburg.mpg.de

WWW:  
<http://www.mpi-magdeburg.mpg.de/mpsc/kuerschner/>

8. Mai 2013

Die linearen Gleichungssysteme in Schritt 3 können auch geschrieben werden als:

$$(|\alpha_k|^2 A - \alpha_k E) V_k = W_{k-1} \quad \text{und} \quad (\alpha_k A - E) V_k = W_{k-1}$$

was entsprechend veränderte Varianten von Algorithm 1 hervorbringt. Diese Varianten sollen implementiert und bzgl. ihrer numerischen Robustheit untersucht und verglichen werden.

Eine weitere Aufgabe ist die Untersuchung verschiedener Strategien zur Auswahl und Berechnung von geeigneten Shift Parametern  $\{\alpha_1, \dots, \alpha_{k_{\max}}\}$ , welche starken Einfluss auf die Konvergenzgeschwindigkeit der Iteration haben.

Ein optionales Ziel ist die Einbindung der obigen Niedrig-Rang ADI (und ihrer Varianten) in Newton-Verfahren für zeit-diskrete algebraische Riccati Gleichungen [BenF11]

$$AXA^T - EXE^T + BB^T + A^T X C (I_r + C^T X C)^{-1} C^T X A = 0.$$

### Abschluss

Bachelor oder Praktikum

### Arbeitsbereich

Matrixgleichungen, Regelungstheorie, Numerische Linear Algebra

### Kontakt

	M.sc. Patrick Kürschner	Prof. Peter Benner
Telefon	+49 391 6110 424	+49 391 6110 450
Email	kuerschner@mpi-magdeburg.mpg.de	benner@mpi-magdeburg.mpg.de

### Literatur

**BenK13** P. Benner, P. Kürschner

*Computing Real Low-rank Solutions of Sylvester equations by the Factored ADI Method.*

Max Planck Institute Magdeburg Preprint MPIMD/13-05, 2013.

**BenF11** P. Benner, H. Faßbender

*On the numerical solution of large-scale sparse discrete-time Riccati equations.*

Adv. Comput. Math., 35(2), pp. 119–147, 2011.

**Pen00** T. Penzl

*A cyclic low rank Smith method for large sparse Lyapunov equations.*

SIAM Scientific Computing, 21(4), pp. 1401–1418, 2000.